

## Short Bio

**Dr. Dionysios Theodosios-Palimeris** received the B.S. degree in mathematics from the University of Aegean, Greece in 2008, and the M.Sc. degree in applied mathematical sciences from the School of Applied Mathematics and Physical Sciences, National Technical University of Athens, Athens, Greece in 2011. In 2017, he obtained the Ph.D. in applied mathematics from the National Technical University of Athens. From April 2017 and December 2019, he has been a Post-doctoral Researcher at the Department of Automatic Control, School of Electrical Engineering, Royal Institute of Technology (KTH), Stockholm, Sweden. He is currently a Postdoctoral Researcher with the Dynamic Systems and Simulation Laboratory, Technical University of Crete. His research interests include stability, estimation, and control of nonlinear systems and their applications to transport systems.

Ο **Δρ Διονύσιος Θεοδόσης-Παλιμέρης** έλαβε το πτυχίο μαθηματικών από το Πανεπιστήμιο Αιγαίου το 2009 και το μεταπτυχιακό τίτλο σπουδών στις εφαρμοσμένες μαθηματικές επιστήμες από το Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο, Αθήνα, Ελλάδα το 2011. Το 2017, ολοκλήρωσε τη διδακτορική του διατριβή στα εφαρμοσμένα μαθηματικά στη Σχολή Εφαρμοσμένων Μαθηματικών και Φυσικών Επιστημών, Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο, Αθήνα, Ελλάδα. Από τον Απρίλιο του 2017 έως τον Δεκέμβριο του 2019, ήταν Μεταδιδακτορικός Ερευνητής στο Τμήμα Αυτόματου Ελέγχου, Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών, Royal Institute of Technology (KTH), Στοκχόλμη, Σουηδία. Από τον Ιανουάριο του 2020 είναι Μεταδιδακτορικός Ερευνητής στο Εργαστήριο Δυναμικών Συστημάτων και Προσομοίωσης του Πολυτεχνείου Κρήτης. Τα ερευνητικά του ενδιαφέροντα περιλαμβάνουν την κατασκευή παρατηρητών, τον έλεγχο και τη σταθεροποίηση μη γραμμικών συστημάτων ελέγχου και τις εφαρμογές τους σε συστήματα ροής κυκλοφορίας.